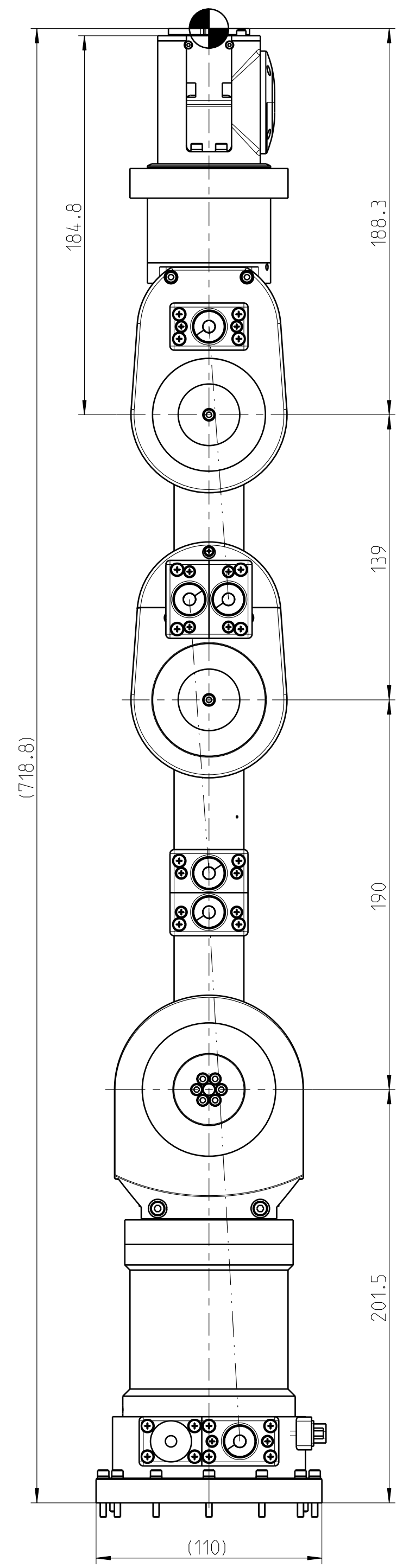
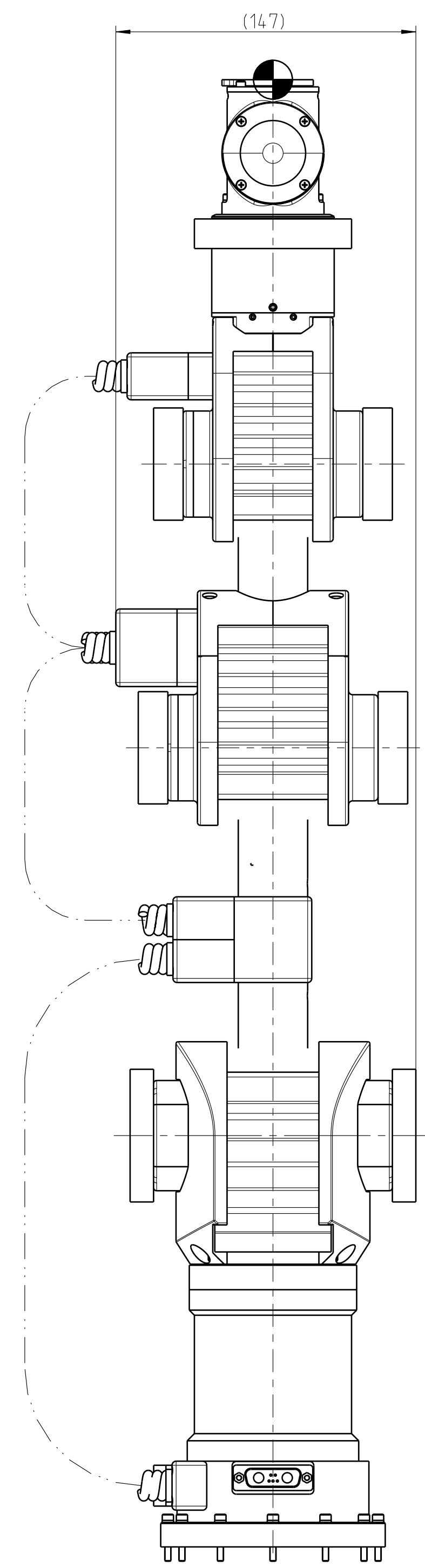
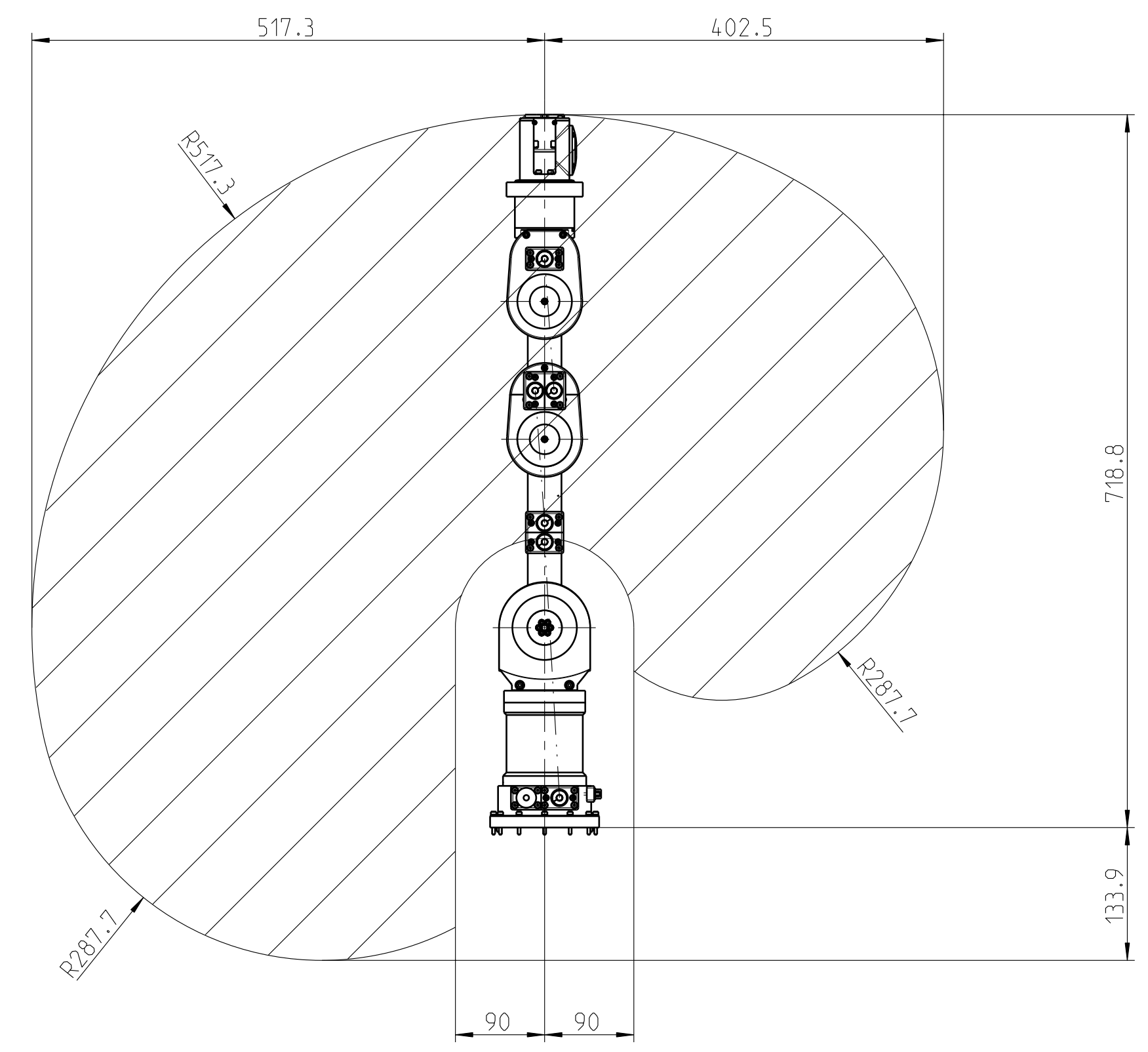


Modellname	Z33479_6M180	Zeichnungsname	Z33479
Modelltyp	ASSEMB	Zeichnungsformat	AZ
Ersteller	Germann		
Erstelldatum	01.09.08		

Alle Angaben sind ohne Gewährleistung. Die Firma Neuronics AG, Dürigstr. 1, 8005 Zuerich, Schweiz, übernimmt keine Haftung für die Richtigkeit der Angaben. Änderungen vorbehalten.



1:2



Verfahrwinkel der Gelenke:
 Gelenk 1: 339° (+/- 169.5°)
 Gelenk 2: 132° (-30° / +102°)
 Gelenk 3: 245° (+/- 122.5°)
 Gelenk 4: 224° (+/- 112°)
 Gelenk 5: 336° (+/- 168°)
 Gelenk 6: 329° (+299.5° / -29.5°) (abhängig von der Anschlagposition)

Ranges of the joints:
 joint 1: 339° (+/- 169.5°)
 joint 2: 132° (-30° / +102°)
 joint 3: 245° (+/- 122.5°)
 joint 4: 224° (+/- 112°)
 joint 5: 336° (+/- 168°)
 joint 6: 329° (+299.5° / -29.5°) (depending on the stop position)

6M180

Material	Bemerkung	Massstab	Gewicht
-	-	1:5	5.555 kg
Oberfläche	Oberflächenbehandlung	Kanten	Nicht tol. Masse:
✓(✓) ISO 1302	-	0.1 0.2 0.1	Allg. Tol. - mK ISO 2768 - mK
Benennung			Projektion ISO E
Fahrwege und Masse			☐ ⊕
Projekt			Blatt 3 von 3
a	Germann 01.09.08	Katana	Index
Index	Aend.-Nr.	Erstellt	Geprüft
Neuronics Intelligent personal robotics		Neuronics AG Technoparkstr. 1 CH-8005 Zuerich	Zeichnungsnummer 233479
			a